

# Оптимальные условия для ручной обработки груза

Оптимальные условия для ручной обработки груза (ideal conditions for manual handling): условия, которые включают в себя оптимальное положение тела для ручной обработки, устойчивый захват груза в нейтральном положении запястья и благоприятную производственную среду

Источник: " ГОСТ Р ИСО 11228-1-2009. Система стандартов безопасности труда. Эргономика. Ручная обработка грузов. Часть 1. Поднятие и переноска. Общие требования"

(утв. Приказом Ростехрегулирования от 27.07.2009 № 261-ст)